

Лекция 30. Сильная гравитация и слабый электромагнетизм

А. А. Кеарис*
(28 мая 2014)

В этой Лекции мы приводим аргументы в пользу существования дополнительных проявлений гравитации и электромагнетизма и даем вывод уравнений, призванных описывать эти проявления. При этом мы постулируем аналогию между гравитацией и электромагнетизмом.

I. ВВЕДЕНИЕ

Наряду с другими единая теория взаимодействий должна прояснить следующий вопрос. Существует невероятное различие между силами гравитационного взаимодействия и других взаимодействий, в первую очередь электрического взаимодействия. С другой стороны оба взаимодействия, гравитационное и электрическое, подчиняются закону обратных квадратов, что можно расценить, как указание на единство природы гравитации и электромагнетизма. Настоящая лекция посвящена решению указанной проблемы. Мы исходим из предположения о том, что поля, как гравитационное, так и электромагнитное, описываются уравнениями двух типов (см. Лекцию 29). Уравнения первого типа формулируются по отношению к первой производной от коэффициентов связности или потенциалов поля Γ_{kl}^i, A_i . Уравнения второго типа формулируются по отношению к второй производной от указанных величин или по отношению к первой производной от тензора кривизны или тензора электромагнитного поля. При этом первому типу уравнений соответствует *слабая* гравитация и *слабый* электромагнетизм, а второму типу уравнений соответствует *сильная* гравитация и *сильный* электромагнетизм. Пользуясь этой терминологией, отметим, что современной физике сильная гравитация и слабый электромагнетизм не известны, она оперирует только со слабой гравитацией и сильным электромагнетизмом. Отсюда и возникает столь разительное различие между известными силами гравитационного и электрического взаимодействий. Причина того, что сильная гравитация нам не известна, видимо, состоит в том, что в своей практической деятельности мы не сталкиваемся с природным источником сильной гравитации в концентрированном виде. Причина того, что слабый электромагнетизм нам не известен, состоит, видимо, в том, что мы не имеем средств для обнаружения столь малых сил на фоне сильного электромагнитного взаимодействия.

Известное нам гравитационное взаимодействие (в нашей терминологии *слабое* гравитационное взаимодей-

действие) описывается уравнением¹

$$\mu c \frac{d}{dt} \left(\frac{dx^i}{ds} \right) + \mu c \Gamma_{kl}^i \frac{dx^k}{ds} \frac{dx^l}{dt} = 0. \quad (1)$$

Коэффициенты связности Γ_{kl}^i , зависящие от источников гравитационного поля, с которыми взаимодействует плотность массы μ , определяются уравнением Эйнштейна

$$R_{ik} - \frac{1}{2} R g_{ik} = \chi T_{ik}. \quad (2)$$

Здесь

$$\chi = \frac{2G}{c^4},$$

где

$$G = 80 \cdot 10^{-11} \frac{\text{Н} \cdot \text{м}^2}{\text{кг}^2} - \text{гравитационная постоянная},$$

c – скорость света.

В том случае, если гравитационное поле вызвано распределенной плотностью массы, тензор энергии-импульса имеет вид:

$$T^{ik} = \mu_1 c \frac{dx^i}{ds} \frac{dx^k}{dt}, \quad (3)$$

где μ_1 плотность массы, с которой взаимодействует плотность массы μ .

Уравнение движения (1) следует из вариационного принципа

$$\delta S = -\delta \int \left(\mu c \frac{dx_i}{ds} \frac{dx^i}{dt} \right) \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega = 0 \quad (4)$$

при варьировании координат плотности массы.

Уравнение гравитационного поля (2) следует из вариационного принципа

$$\delta(S_g + S_{mg}) = 0 \quad (5)$$

при варьировании метрического тензора. Здесь S_g – действие гравитационного поля. Для него

$$\delta S_g = -\frac{1}{2\chi} \int \left(R_{ik} - \frac{1}{2} R g_{ik} \right) \delta g^{ik} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega. \quad (6)$$

* ketsaris@mail.ru; <http://toe-physics.org>

¹ уравнением движения

S_{mg} – действие, ответственное за взаимодействие гравитационного поля и материи. Для него

$$\delta S_{mg} = \frac{1}{2} \int T_{ik} \delta g^{ik} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega. \quad (7)$$

Известное нам электромагнитное взаимодействие (в нашей терминологии *сильное* электромагнитное взаимодействие) описывается уравнением движения

$$\mu c \frac{d}{dt} \left(\frac{dx^i}{ds} \right) - \frac{1}{c} F^i_k j^k = 0. \quad (8)$$

Тензор электромагнитного поля F^i_k , зависящий от источников электромагнитного поля, с которыми взаимодействует плотность тока j^k , определяется уравнением Максвелла:

$$F^{li}{}_{,l} = \frac{1}{\varepsilon_0 c} j_1^i. \quad (9)$$

Здесь $\varepsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12} \frac{\text{А} \cdot \text{сек}}{\text{В} \cdot \text{м}}$ – диэлектрическая постоянная, j_1^i – плотность тока, с которой взаимодействует плотность тока j^i .

Уравнение движения (8) следует из вариационного принципа

$$\delta S = -\delta \int \left(\mu c \frac{dx_i}{ds} \frac{dx^i}{dt} + \frac{1}{c} A_i j^i \right) \frac{1}{c} d\Omega = 0 \quad (10)$$

при варьировании координат плотности массы и заряда.

Уравнение электромагнитного поля (9) следует из вариационного принципа

$$\delta S = -\delta \int \left(\frac{1}{c} A_i j_1^i + \varepsilon_0 \frac{F_{ik} F^{ik}}{4} \right) \frac{1}{c} d\Omega = 0 \quad (11)$$

при варьировании потенциалов электромагнитного поля.

Из вариационного принципа следует выражение для тензора энергии-импульса электромагнитного поля

$$T_{ik} = \varepsilon_0 \left(-F_{il} F_k{}^l + g_{ik} \frac{F_{lm} F^{lm}}{4} \right) \quad (12)$$

В настоящей лекции мы остановимся на сильной гравитации и слабом электромагнетизме. Для нашего исследования ключевой является *аналогия* между электромагнитным и гравитационным взаимодействиями, которую мы сформулируем, исходя из групп электромагнитного и гравитационного взаимодействий.

II. ЭЛЕКТРИЧЕСКАЯ ГРУППА И ГРУППА ГРАВИТАЦИИ

Предварительно рассмотрим следующую задачу. Пусть вектор подвергается произвольному линейному

преобразованию. Каковы непрерывные группы, осуществляющие такое преобразование? Качественный ответ таков: вектор можно повернуть, не меняя его длины, и, напротив, растянуть (сжать), то есть изменить его длину.

Остановимся на простейшем случае, когда исходный вектор (x, y) и вектор (x', y') , полученный в результате преобразования, находятся в одной плоскости, например, 12. Произвольное линейное преобразование вектора дается соотношением

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P & Q \\ R & S \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Далее воспользуемся матрицами 2×2 , приведенными в Лекции 7,

$$1 = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 1 \end{pmatrix}, \quad a = \begin{pmatrix} & 1 \\ 1 & \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} -1 & \\ & 1 \end{pmatrix}, \quad i = \begin{pmatrix} & 1 \\ -1 & \end{pmatrix}$$

и разложим по этим матрицам матрицу линейного преобразования

$$l = \begin{pmatrix} P & Q \\ R & S \end{pmatrix} = p \cdot 1 + q \cdot b + r \cdot i + s \cdot a.$$

Коэффициенты разложения однозначно связаны с элементами матрицы линейного преобразования

$$\begin{aligned} p - q &= P, & s + r &= Q, \\ p + q &= S, & s - r &= R. \end{aligned}$$

Отсюда

$$\begin{aligned} p &= \frac{P+S}{2}, & s &= \frac{Q+R}{2}, \\ q &= \frac{S-P}{2}, & r &= \frac{Q-R}{2}. \end{aligned}$$

Матрицы $\{1, a, b, i\}$ подчиняются законам умножения:

$$\begin{aligned} a^2 &= b^2 = 1, & i^2 &= -1, & ab &= -ba = i, \\ ai &= ia = -b, & bi &= ib = -a. \end{aligned}$$

Поэтому линейное преобразование является элементом алгебры, построенной на указанных матрицах как на базисных. Обозначим эту алгебру – L . По алгебре L построим соответствующую ей непрерывную группу. Обозначим эту группу \mathbf{L} . Базисной матрице b соответствует подгруппа группы \mathbf{L} , определяемая следующим преобразованием

$$\begin{aligned} \exp(b\varepsilon) &= \text{ch}(\varepsilon) \cdot 1 + \text{sh}(\varepsilon) \cdot b = \\ &= \begin{pmatrix} \text{ch}(\varepsilon) - \text{sh}(\varepsilon) & 0 \\ 0 & \text{ch}(\varepsilon) + \text{sh}(\varepsilon) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Полученное преобразование обладает свойством группы. Можно показать, что

$$\begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\varepsilon_1) - \operatorname{sh}(\varepsilon_1) & 0 \\ 0 & \operatorname{ch}(\varepsilon_1) + \operatorname{sh}(\varepsilon_1) \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\varepsilon_2) - \operatorname{sh}(\varepsilon_2) & 0 \\ 0 & \operatorname{ch}(\varepsilon_2) + \operatorname{sh}(\varepsilon_2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\varepsilon_1 + \varepsilon_2) - \operatorname{sh}(\varepsilon_1 + \varepsilon_2) & 0 \\ 0 & \operatorname{ch}(\varepsilon_1 + \varepsilon_2) + \operatorname{sh}(\varepsilon_1 + \varepsilon_2) \end{pmatrix}.$$

Обозначим полученную подгруппу \mathbf{H}_1 . Эта подгруппа является группой гиперболических поворотов, причем гиперболы располагаются между осями координат. Для нас важно, что эта подгруппа не является ортогональной и поэтому не сохраняет длину вектора. При преобразовании координаты вектора целесообразно задавать в "полярной" форме:

$$\begin{aligned} x &= r(\operatorname{ch}(\alpha) - \operatorname{sh}(\alpha)) \\ y &= r(\operatorname{ch}(\alpha) + \operatorname{sh}(\alpha)). \end{aligned}$$

В этом случае преобразование вектора сводится к изменению "угла" α

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\varepsilon) - \operatorname{sh}(\varepsilon) & 0 \\ 0 & \operatorname{ch}(\varepsilon) + \operatorname{sh}(\varepsilon) \end{pmatrix} \times r \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\alpha) - \operatorname{sh}(\alpha) \\ \operatorname{ch}(\alpha) + \operatorname{sh}(\alpha) \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\alpha + \varepsilon) - \operatorname{sh}(\alpha + \varepsilon) \\ \operatorname{ch}(\alpha + \varepsilon) + \operatorname{sh}(\alpha + \varepsilon) \end{pmatrix}$$

Базисной матрице i соответствует подгруппа группы \mathbf{L} , определяемая следующим преобразованием

$$\begin{aligned} \exp(i\varphi) &= \cos(\varphi) \cdot 1 + \sin(\varphi) \cdot i = \\ &= \begin{pmatrix} \cos(\varphi) & \sin(\varphi) \\ -\sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Это преобразование определяет ортогональную группу – группу поворотов в плоскости, сохраняющую длину вектора. Обозначим ее \mathbf{U} .

Базисной матрице a соответствует подгруппа группы \mathbf{L} , определяемая следующим преобразованием

$$\begin{aligned} \exp(a\psi) &= \operatorname{ch}(\psi) \cdot 1 + \operatorname{sh}(\psi) \cdot a = \\ &= \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\psi) & \operatorname{sh}(\psi) \\ \operatorname{sh}(\psi) & \operatorname{ch}(\psi) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Это преобразование определяет неортогональную группу – группу гиперболических поворотов в плоскости, причем гиперболы располагаются между биссектрисами квадрантов системы координат. Обозначим эту группу \mathbf{H}_2 .

Единичной базисной матрице 1 соответствует подгруппа группы \mathbf{L} , определяемая следующим преобразованием

$$\exp(1\zeta) = \begin{pmatrix} \exp(\zeta) & 0 \\ 0 & \exp(\zeta) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix},$$

где введено обозначение

$$k = \exp(\zeta).$$

Это преобразование определяет группу растяжений (сжатий) вектора. Обозначим эту группу \mathbf{H}_3 . Для $-\infty < \zeta \leq 0$, $0 < k \leq 1$ имеем подгруппу сжатий (k – коэффициент сжатия). Для $0 \leq \zeta < \infty$, $1 \leq k < \infty$ имеем подгруппу растяжений (k – коэффициент растяжения).

Полная группа линейных непрерывных преобразований вектора на плоскости определяется матрицей

$$L = \exp(1\zeta + b\varepsilon + i\varphi + a\psi).$$

Здесь необходимо отметить, что рассмотренный характер подгрупп отнесен к преобразованию векторов, находящихся в евклидовой плоскости, для которой квадрат вектора определяется суммой квадратов координат

$$x^2 + y^2.$$

В том случае, если плоскость является псевдоевклидовой, для которой квадрат вектора определяется разностью квадратов координат, например,

$$x^2 - y^2,$$

характер подгрупп меняется. Так ортогональной подгруппой \mathbf{U} , не меняющей длины вектора, становится группа гиперболических поворотов

$$\begin{aligned} \exp(a\psi) &= \operatorname{ch}(\psi) \cdot 1 + \operatorname{sh}(\psi) \cdot a = \\ &= \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\psi) & \operatorname{sh}(\psi) \\ \operatorname{sh}(\psi) & \operatorname{ch}(\psi) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

А группа поворотов

$$\begin{aligned} \exp(i\varphi) &= \cos(\varphi) \cdot 1 + \sin(\varphi) \cdot i = \\ &= \begin{pmatrix} \cos(\varphi) & \sin(\varphi) \\ -\sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

становится неортогональной группой, которую в этом случае обозначим \mathbf{H}_2 .

Кроме того, сделаем следующее замечание относительно инфинитезимальных преобразований² рассматриваемых групп. Для этого предварительно дадим следующие определения. Из группы линейных преобразований выделим группу ортогональных преобразований \mathbf{U} . Обозначим матрицу ортогональных преобразований

$$u^a.$$

Здесь и далее в этом разделе индексы (a, b, c, d) и (a_1, b_1, c_1, d_1) принимают значения 1, 2.

² преобразований для малых значений групповых параметров

Неортогональные преобразования объединим и рассмотрим группу неортогональных преобразований

$$\mathbf{H} = \mathbf{H}_1 + \mathbf{H}_2 + \mathbf{H}_3 .$$

Обозначим матрицу неортогональных преобразований

$$h^{a_1}_a .$$

Квадрат длины вектора запишем в следующем виде

$$x^2 = \delta_{ab} x^a x^b ,$$

Здесь компоненты метрического тензора δ_{ab} определяются следующим образом

$$\delta_{11} = \delta_{22} = 1 , \quad \delta_{12} = \delta_{21} = 0 .$$

Квадрат длины преобразованного вектора записывается соответственно

$$(x')^2 = \delta_{a_1 b_1} x^{a_1} x^{b_1} ,$$

Инфинитезимальное преобразование ортогональной группы запишем следующим образом

$$u^{a_1}_a = \delta^{a_1}_a + \delta u^{a_1}_a .$$

Здесь первый символ δ означает символ Кронекера, а второй символ δ означает малое приращение. Аналогично инфинитезимальное преобразование неортогональной группы запишем следующим образом

$$h^{a_1}_a = \delta^{a_1}_a + \delta h^{a_1}_a .$$

Ортогональное преобразование

$$x^{a_1} = u^{a_1}_a \cdot x^a$$

сохраняет квадрат длины вектора

$$(x')^2 = \delta_{a_1 b_1} u^{a_1}_a u^{b_1}_b \cdot x^a \cdot x^b = \delta_{ab} x^a x^b .$$

Отсюда следует условие ортогональности преобразования³

$$\delta_{a_1 b_1} u^{a_1}_a u^{b_1}_b = \delta_{ab} .$$

Для инфинитезимального преобразования имеем

$$\delta_{a_1 b_1} \delta_a^{a_1} \delta u^{b_1}_b + \delta_{a_1 b_1} \delta u^{a_1}_a \delta_b^{b_1} = 0 .$$

Или в другом виде

$$\delta u_{ab} + \delta u_{ba} = 0 . \quad (13)$$

Это соотношение составляет содержание теоремы Киллинга.

³ Вид условия ортогональности не меняется при переходе к псевдоевклидовой плоскости.

Неортогональное преобразование изменяет квадрат длины преобразуемого вектора

$$(x')^2 = \delta_{a_1 b_1} x^{a_1} x^{b_1} = \delta_{a_1 b_1} h^{a_1}_a h^{b_1}_b x^a x^b = g_{ab} x^a x^b .$$

Метрический тензор

$$g_{ab} = \delta_{a_1 b_1} h^{a_1}_a h^{b_1}_b$$

под действием инфинитезимального преобразования изменяется следующим образом

$$\delta g_{ab} + \delta g_{ab} = \delta_{a_1 b_1} (\delta^{a_1}_a + \delta h^{a_1}_a) (\delta^{b_1}_b + \delta h^{b_1}_b) .$$

Отсюда

$$\delta g_{ab} = \delta_{a_1 b_1} \delta^{a_1}_a \delta h^{b_1}_b + \delta_{a_1 b_1} \delta h^{a_1}_a \delta^{b_1}_b .$$

Или

$$\delta g_{ab} = \delta h_{ab} + \delta h_{ba} = 2 \delta h_{ab} . \quad (14)$$

Для нас важно следующее. Приращение метрического тензора определяется приращением преобразования неортогональной группы. При этом

$$\delta h_{ab} = \delta h_{ba} . \quad (15)$$

Ортогональное преобразование не меняет метрического тензора и его приращение антисимметрично при перестановке индексов.

Перейдем теперь к группам гравитации и электромагнетизма.

1. Группа гравитации

Согласно существующим представлениям каждому типу взаимодействий соответствует определенная группа – группа взаимодействия. Здесь мы будем говорить о двух типах взаимодействий – гравитационном и электромагнитном – и, соответственно, о двух группах – гравитационной и электрической.

С нашей точки зрения группы взаимодействий являются подгруппами общей группы линейных преобразований, применяемых к обобщенному пространству действия и обобщенному пространству-времени. Необходимо отметить, что наше представление о пространственно-временных и внутренних группах (симметриях), согласованное с предыдущим тезисом, состоит в том, что необходимо различать левую группу линейных преобразований, когда последующее преобразование (2) умножено на исходное (1) слева

$$l_{\pi} = l_2 \circ l_1 ,$$

и правую группу линейных преобразований, когда последующее преобразование (2) умножено на исходное (1) справа

$$l_{\pi} = l_1 \circ l_2 .$$

При этом пространственно-временные симметрии составляют левую группу линейных преобразований и, напротив, внутренние симметрии составляют правую группу линейных преобразований. Такой вывод следует из результатов Лекции 19.

Согласно Эйнштейну гравитация изменяет длину пространственно-временного вектора. Отсюда группа, изменяющая длину вектора, то есть группа гравитации, не может быть ортогональной. Таким образом, группа гравитации это группа неортогональных преобразований **H**. Обозначим матрицу неортогональных преобразований

$$h^i_k,$$

где индексы i, k принимают значения 1, 2, 3, 4.

2. Электрическая группа

Из Лекции 19 раздел V следует, что электрическая группа это группа правых поворотов в плоскости 12. В этом случае матрица преобразования имеет вид ⁴

$$u^1_2.$$

В Лекции 5 раздел VI было показано что для включения в единую теорию взаимодействий трех поколений фундаментальных частиц необходимо дважды выполнить циклическую перестановку значений индексов 1, 2, 3. Таким образом, рассматривая электрическую группу, помимо поворотов в плоскости 12 необходимо привлечь повороты в плоскостях 23 и 31. Матрица ортогональных преобразований электрической группы приобретает вид

$$u^a_b,$$

где индексы a, b принимают значения 1, 2, 3.

Для того, чтобы электрическая группа приобрела релятивистский характер, к геометрическим поворотам необходимо добавить лоренцевы повороты (бусты) в трехмерном пространстве. Поэтому электрической группой следует считать группу правых поворотов в четырехмерном пространстве-времени. Матрица преобразований электрической группы приобретает вид

$$u^i_k,$$

⁴ Насколько нам известно, только привлекая правое умножение, можно вывести матрицу

$$i \cdot \delta^K_L,$$

ответственную за электромагнитное взаимодействие в теории Дирака. Здесь i – мнимая единица, индексы K, L нумеруют компоненты вектора в алгебре Клиффорда. Именно эта матрица представляет базисный вектор

$$e_{12}.$$

где индексы i, k принимают значения 1, 2, 3, 4.

Участие электрической группы u^i_k и гравитационной группы h^i_k "на равных" в группе линейных преобразований, с нашей точки зрения, есть форма, в которую воплощается мысль о единстве электромагнетизма и гравитации.

III. ГРАВИТАЦИЯ И И СЛАБЫЙ ЭЛЕКТРОМАГНЕТИЗМ

1. Геометрия гравитации и слабого электромагнетизма

1. Коэффициенты связности

Запишем

$$\Gamma_{ikl} = \{ikl\} + [ikl],$$

где

$$\{ikl\} = \Gamma_{\langle ik \rangle l} + \Gamma_{\langle li \rangle k} - \Gamma_{\langle kl \rangle i},$$

$$\Gamma_{\langle ik \rangle l} = \frac{1}{2}(\Gamma_{ikl} + \Gamma_{kil}),$$

и

$$[ikl] = \Gamma_{i[kl]} + \Gamma_{k[li]} - \Gamma_{l[ik]},$$

$$\Gamma_{i[kl]} = \frac{1}{2}(\Gamma_{ikl} - \Gamma_{ilk}).$$

Действительно

$$\begin{aligned} \{ikl\} + [ikl] &= \frac{1}{2}(\Gamma_{ikl} + \Gamma_{kil} + \Gamma_{lik} + \Gamma_{ilk} - \Gamma_{kli} - \Gamma_{lki}) + \\ &+ \frac{1}{2}(\Gamma_{ikl} - \Gamma_{ilk} + \Gamma_{kli} - \Gamma_{kil} - \Gamma_{lik} + \Gamma_{lki}) = \Gamma_{ikl}. \end{aligned}$$

Далее будем полагать

$$\Gamma_{\langle ik \rangle l} = \frac{1}{2}g_{ik,l}.$$

В результате коэффициенты

$$\{ikl\} = \frac{1}{2}(g_{ik,l} + g_{li,k} - g_{kl,i})$$

представляют собой символы Кристоффеля. Заметим, что

$$\{ikl\} = \{ilk\}.$$

Кроме того, будем полагать

$$\Gamma_{i[kl]} = \frac{1}{2}D_i u_{kl}.$$

Здесь D – дифференциал в искривленном пространстве (см. Лекцию 25).

В результате коэффициенты

$$[ikl] = \frac{1}{2}(D_i u_{kl} + D_k u_{li} - D_l u_{ik})$$

представляют собой символы Риччи. Заметим, что

$$[ikl] = -[kil].$$

Наложим ограничение на символы Риччи, полагая, что имеет место условие

$$D^k u_{ik} = 0.$$

Это условие записывается в следующем виде

$$\left[\begin{smallmatrix} k \\ ik \end{smallmatrix} \right] = 0. \quad (16)$$

Сделаем следующие определения. Будем рассматривать символы Кристоффеля как коэффициенты связности *геометрии гравитации*. Или проще - *гравитационные коэффициенты связности*. Для этих коэффициентов введем обозначение

$$\Gamma_{ikl}(h) \equiv \{ikl\}.$$

Будем рассматривать символы Риччи с условием (16) как коэффициенты связности *геометрии электромагнетизма*. Или проще - *электрические коэффициенты связности*. Для этих коэффициентов введем обозначение

$$\Gamma_{ikl}(u) \equiv [ikl].$$

В простейшем случае правых поворотов в плоскости 12 электрические коэффициенты связности приобретают вид

$$\Gamma_{i12}(u) = \frac{1}{2} D_i u_{12}.$$

2. Тензор кривизны

Для тензора кривизны имеем

$$R^m{}_{ikl} = \Gamma^m{}_{il,k} - \Gamma^m{}_{ik,l} + \Gamma^m{}_{nk} \Gamma^n{}_{il} - \Gamma^m{}_{nl} \Gamma^n{}_{ik}.$$

Разобьем коэффициенты связности на символы Кристоффеля и символы Риччи

$$\Gamma^m{}_{il} = \left\{ \begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right\} + \left[\begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right]$$

и выделим два крайних случая

1.

$$u^i{}_k = \delta^i{}_k, \quad \left[\begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right] = 0, \quad \Gamma^m{}_{il} = \left\{ \begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right\}.$$

Этот случай мы свяжем с описанием гравитации. Соответствующий ему тензор кривизны назовем гравитационным

$$R^m{}_{ikl}(h) = \left\{ \begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right\}_{,k} - \left\{ \begin{smallmatrix} m \\ ik \end{smallmatrix} \right\}_{,l} + \left\{ \begin{smallmatrix} m \\ nk \end{smallmatrix} \right\} \left\{ \begin{smallmatrix} n \\ il \end{smallmatrix} \right\} - \left\{ \begin{smallmatrix} m \\ nl \end{smallmatrix} \right\} \left\{ \begin{smallmatrix} n \\ ik \end{smallmatrix} \right\}.$$

2.

$$h^i{}_k = \delta^i{}_k, \quad \left\{ \begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right\} = 0, \quad \Gamma^m{}_{il} = \left[\begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right].$$

Этот случай мы свяжем с описанием слабого электромагнетизма. Соответствующий ему тензор кривизны назовем электрическим

$$R^m{}_{ikl}(u) = \left[\begin{smallmatrix} m \\ il \end{smallmatrix} \right]_{,k} - \left[\begin{smallmatrix} m \\ ik \end{smallmatrix} \right]_{,l} + \left[\begin{smallmatrix} m \\ nk \end{smallmatrix} \right] \left[\begin{smallmatrix} n \\ il \end{smallmatrix} \right] - \left[\begin{smallmatrix} m \\ nl \end{smallmatrix} \right] \left[\begin{smallmatrix} n \\ ik \end{smallmatrix} \right].$$

3. Тензор Риччи

Свертка тензоров кривизны приводит к следующим выражениям для тензора Риччи для случаев гравитации:

$$R_{il}(h) = \left\{ \begin{smallmatrix} k \\ il \end{smallmatrix} \right\}_{,k} - \left\{ \begin{smallmatrix} k \\ ik \end{smallmatrix} \right\}_{,l} + \left\{ \begin{smallmatrix} k \\ nk \end{smallmatrix} \right\} \left\{ \begin{smallmatrix} n \\ il \end{smallmatrix} \right\} - \left\{ \begin{smallmatrix} k \\ nl \end{smallmatrix} \right\} \left\{ \begin{smallmatrix} n \\ ik \end{smallmatrix} \right\}$$

и слабого электромагнетизма

$$R_{il}(u) = \left[\begin{smallmatrix} k \\ il \end{smallmatrix} \right]_{,k} - \left[\begin{smallmatrix} k \\ ik \end{smallmatrix} \right]_{,l} + \left[\begin{smallmatrix} k \\ nk \end{smallmatrix} \right] \left[\begin{smallmatrix} n \\ il \end{smallmatrix} \right] - \left[\begin{smallmatrix} k \\ nl \end{smallmatrix} \right] \left[\begin{smallmatrix} n \\ ik \end{smallmatrix} \right].$$

С учетом принятого нами условия (16) имеем

$$R_{il}(u) = \left[\begin{smallmatrix} k \\ il \end{smallmatrix} \right]_{,k} - \left[\begin{smallmatrix} k \\ nl \end{smallmatrix} \right] \left[\begin{smallmatrix} n \\ ik \end{smallmatrix} \right].$$

4. Скалярная кривизна

Для гравитации

$$R(h) = g^{il} R_{il}(h) = g^{il} \left(\left\{ \begin{smallmatrix} k \\ il \end{smallmatrix} \right\}_{,k} - \left\{ \begin{smallmatrix} k \\ ik \end{smallmatrix} \right\}_{,l} + \left\{ \begin{smallmatrix} k \\ nk \end{smallmatrix} \right\} \left\{ \begin{smallmatrix} n \\ il \end{smallmatrix} \right\} - \left\{ \begin{smallmatrix} k \\ nl \end{smallmatrix} \right\} \left\{ \begin{smallmatrix} n \\ ik \end{smallmatrix} \right\} \right).$$

Вариация скалярной кривизны

$$\delta R(h) = \delta g^{il} R_{il}(h)$$

Для слабого электромагнетизма

$$R(u) = u^{il} R_{il}(u) = u^{il} \left(\left[\begin{smallmatrix} k \\ il \end{smallmatrix} \right]_{,k} - \left[\begin{smallmatrix} k \\ nl \end{smallmatrix} \right] \left[\begin{smallmatrix} n \\ ik \end{smallmatrix} \right] \right).$$

Вариация скалярной кривизны

$$\delta R(u) = \delta u^{il} R_{il}(u) = \delta u^{il} \left[\begin{smallmatrix} k \\ il \end{smallmatrix} \right]_{,k}. \quad (17)$$

2. Аналогия между гравитацией и слабым электромагнетизмом

Вариационному принципу для гравитационного поля (5)

$$\delta(S_g + S_{mg}) = 0$$

поставим в аналогичное соответствие вариационный принцип для слабого электромагнитного поля

$$\delta(S_{we} + S_{mwe}) = 0,$$

где S_{we} – действие слабого электромагнитного поля, поставленное в соответствие действию гравитационного поля S_g , а S_{mwe} – действие, ответственное за взаимодействие слабого электромагнитного поля и материи, поставленное в соответствие действию S_{mg} .

Сначала используем декларируемое соответствие для определения действия S_{we} . Исходной для нас является вариация действия гравитационного поля δS_g . Согласно (6) имеем

$$\delta S_g = -\frac{1}{2\chi} \int \left(R_{ik} - \frac{1}{2} R g_{ik} \right) \delta g^{ik} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega, \quad (18)$$

Для удобства дальнейшего изложения перепишем это выражение иначе

$$\delta S_g = -\frac{1}{2\chi} \int R_{ik}(h) 2 \delta h^{ik} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega + R(h) \delta \sqrt{-g} \frac{1}{c} d\Omega. \quad (19)$$

Здесь переписано второе слагаемое и учтено, что⁵

$$\delta g^{ik} = 2 \delta h^{ik}.$$

Воспользовавшись аналогией

$$\delta h^{ik} \sim \delta u^{ik}, \quad R_{ik}(h) \sim R_{ik}(u),$$

получим вариацию действия для слабого электромагнитного поля⁶

$$\delta S_{we} = -\frac{1}{\chi} \int R_{ik}(u) \delta u^{ik} \frac{1}{c} d\Omega. \quad (20)$$

Теперь используем декларируемое соответствие для определения действия S_{mwe} . Исходной для нас является вариация действия, ответственного за взаимодействие гравитационного поля и материи δS_{mg} . Согласно (7) имеем

$$\delta S_{mg} = \frac{1}{2} \int T_{ik} \delta g^{ik} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega.$$

Также для удобства дальнейшего изложения перепишем это выражение иначе

$$\delta S_{mg} = \int T_{ik} \delta h^{ik} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega.$$

Воспользовавшись аналогией

$$\delta h^{ik} \sim \delta u^{ik},$$

получим вариацию действия, ответственного за взаимодействие слабого электромагнитного поля и материи

$$\delta S_{mwe} = \int Q_{ik} \delta u^{ik} \frac{1}{c} d\Omega. \quad (21)$$

Здесь тензор Q_{ik} это электромагнитный аналог тензора энергии-импульса T_{ik}

$$Q_{ik} \sim T_{ik}.$$

Он также имеет размерность

$$[Q_{ik}] = \frac{\text{Дж}}{\text{М}^3},$$

но антисимметричен при перестановке индексов

$$Q_{ik} = -Q_{ki}.$$

3. Уравнения слабого электромагнитного поля

Уравнения слабого электромагнитного поля следуют из вариационного принципа

$$\delta(S_{we} + S_{mwe}) = 0.$$

Подставляя сюда (20) и (21), получим уравнения слабого электромагнитного поля в следующем виде

$$R_{[ik]}(u) = \chi Q_{ik}.$$

Используя (17), это уравнение можно записать иначе

$$[{}^l_{ik}]_{,l} = \chi Q_{ik}.$$

Представленное уравнение соответствует группе правых поворотов в пространстве-времени. Классическому представлению об электромагнитном взаимодействии соответствует подгруппа правых поворотов в плоскости 12. Для этого случая уравнения слабого электромагнитного поля записываются так

$$[{}^i_{12}]_{,i} = \chi Q_{12}. \quad (22)$$

Постулируем следующее соответствие между электромагнитными коэффициентами связности $[{}^i_{12}]$ и потенциалами электромагнитного поля A^i

$$[{}^i_{12}] = \frac{k}{r} \cdot A^i, \quad (23)$$

где r – постоянная, имеющая размерность длины, а коэффициент

$$k = \sqrt{\chi \cdot \varepsilon_0}. \quad (24)$$

Кроме того, постулируем следующее соответствие между компонентой тензора Q_{12} и плотностью электрического заряда ρ

$$Q_{12} = \frac{1}{k} \cdot \rho. \quad (25)$$

Подставляя (23) и (25) в уравнение (22), получим уравнение слабого электромагнитного поля в следующем виде

$$A^i_{,i} = \chi \cdot \frac{r}{k^2} \cdot \rho. \quad (26)$$

⁵ Это соотношение обобщает (14).

⁶ При этом учтено, что второе слагаемое в (19) не имеет аналогичного слагаемого в δS_{we} , так как для геометрии электромагнитного взаимодействия $-g = 1$ и $\delta \sqrt{-g} = 0$

И, после подстановки выражения для k из (24), окончательно получим уравнение слабого электромагнитного поля

$$A^i{}_{,i} = \frac{r}{\varepsilon_0} \cdot \rho. \quad (27)$$

Для свободного слабого электромагнитного поля уравнение сводится к калибровке Лоренца

$$A^i{}_{,i} = 0.$$

4. Уравнение движения в слабом электромагнитном поле

Уравнение движения в слабом электромагнитном поле следуют из вариационного принципа

$$\delta(S_m + S_{mve}) = 0.$$

Здесь S_m – действие распределенной плотности массы

$$S_m = - \int \left(\mu c \frac{dx_i}{ds} \frac{dx^i}{dt} \right) \frac{1}{c} d\Omega, \quad (28)$$

а S_{mve} – действие, ответственное за взаимодействие материи со слабым электромагнитным полем. Из предыдущего раздела следует

$$S_{mve} = \int Q_{12} u^{12} \frac{1}{c} d\Omega.$$

Отсюда вариационный принцип записывается следующим образом

$$-\delta \int \left(\mu c \frac{dx_i}{ds} \frac{dx^i}{dt} - Q_{12} u^{12} \right) \frac{1}{c} d\Omega = 0$$

при варьировании координат плотности массы⁷. В настоящей лекции мы выведем уравнение движения в слабом электромагнитном поле, пользуясь аналогией между гравитационным и электромагнитным взаимодействием. Для этого перепишем уравнение движения плотности массы в гравитационном поле (1) следующим образом

$$\mu c \frac{d}{dt} \left(\frac{dx^i}{ds} \right) + \Gamma^i{}_{kl}(h) T^{kl} = 0, \quad (29)$$

Здесь T^{kl} – тензор энергии-импульса, взаимодействующий с гравитационным полем. Пользуясь аналогией

$$\Gamma^i{}_{kl}(h) \sim \Gamma^i{}_{kl}(u), \quad T^{kl} \sim Q^{kl},$$

запишем уравнение движения заряженной плотности массы в слабом электромагнитном поле

$$\mu c \frac{d}{dt} \left(\frac{dx^i}{ds} \right) + \Gamma^i{}_{kl}(u) Q^{kl} = 0.$$

Или

$$\mu c \frac{d}{dt} \left(\frac{dx^i}{ds} \right) + [{}^i{}_{kl}] Q^{kl} = 0.$$

Классическому представлению об электромагнетизме соответствует подгруппа правых вращений в плоскости 12. Поэтому уравнение движения в слабом электромагнитном поле записывается следующим образом

$$\mu c \frac{du_i}{dt} + Q^{12} [{}^i{}_{12}] = 0.$$

И, учитывая (23) и (25), получим окончательно

$$\mu c \frac{du^i}{dt} + \frac{\rho}{r} \cdot A^i = 0. \quad (30)$$

5. Полное действие для материи и электромагнитного поля

$$\begin{aligned} S = & - \int \left(\mu c \frac{dx_i}{ds} \frac{dx^i}{dt} \right) \frac{1}{c} d\Omega + \int Q_{ik} u^{ik} \frac{1}{c} d\Omega - \\ & - \frac{1}{\chi} \int R_{ik}(u) u^{ik} \frac{1}{c} d\Omega \\ & - \int \left(\frac{1}{c} A_i j_1^i + \varepsilon_0 \frac{F_{ik} F^{ik}}{4} \right) \frac{1}{c} d\Omega. \end{aligned}$$

6. Полная система уравнений электромагнитного поля

$$A^i{}_{,i} = \frac{r}{\varepsilon_0} \cdot \rho, \quad (31)$$

$$F^{li}{}_{,l} = \frac{1}{\varepsilon_0 c} j^i. \quad (32)$$

7. Уравнения движения частицы в электромагнитном поле

$$\mu c \frac{d}{dt} \left(\frac{dx^i}{ds} \right) + \frac{\rho}{r} \cdot A^i - \frac{1}{c} F^i{}_{kj} j^k = 0, \quad (33)$$

⁷ Заметим, что для вывода уравнения движения вариационный принцип должен быть обобщен на случай произвольного линейного преобразования пространства-времени.

IV. ЭЛЕКТРОМАГНЕТИЗМ И СИЛЬНАЯ ГРАВИТАЦИЯ

1. Геометрия электромагнетизма и сильной гравитации

1. Коэффициенты связности

В соответствии с формулой (15) Лекции 25 коэффициенты связности в общем случае могут быть записаны следующим образом.

$$\Gamma_{k_1 k_2}^k = \tilde{l}_i^k \frac{Dl_{k_1}^i}{\partial x^{k_2}}. \quad (34)$$

Здесь $l_{k_1}^i$ – матрица линейного преобразования

$$Dy^i = l_{k_1}^i \cdot dx^{k_1},$$

а \tilde{l}_i^k – матрица, обратная к матрице $l_{k_1}^i$, то есть для нее имеет место

$$\tilde{l}_i^k \cdot l_{k_1}^i = \delta_{k_1}^k.$$

Вблизи единицы группы линейных преобразований, то есть, при

$$\tilde{l}_i^k = \delta_i^k$$

коэффициенты связности принимают вид

$$\Gamma_{k_1 k_2}^i = \frac{Dl_{k_1}^i}{\partial x^{k_2}}.$$

Имея в виду, что матрица линейных преобразований может быть записана в виде произведения

$$l_k^i = h_n^i \cdot u_n^k,$$

где h_n^i – матрица гравитационной группы, а u_n^k – матрица электрической группы, далее будем рассматривать два крайних случая.

1.

$$u_k^n = \delta_k^n, \quad \Gamma_{nk}^i(u) = 0, \quad \Gamma_{nk}^i(h) = \frac{Dh_n^i}{\partial x^k}.$$

Этот случай свяжем с описанием сильной гравитации.

2.

$$h_k^n = \delta_k^n, \quad \Gamma_{nk}^i(h) = 0, \quad \Gamma_{nk}^i(u) = \frac{Du_n^i}{\partial x^k}.$$

Этот случай свяжем с описанием электромагнетизма.

Классическое представление об электромагнитном взаимодействии соответствует подгруппе правых поворотов в плоскости 12. Для этого случая электрические коэффициенты связности приобретают вид

$$\Gamma_{2k}^1 = \frac{Du_2^1}{\partial x^k}.$$

Подобно (23) постулируем следующее соответствие между электрическими коэффициентами связности и потенциалами электромагнитного поля

$$\Gamma_{2k}^1 = \frac{k}{r} \cdot A_k. \quad (35)$$

2. Тензор кривизны

Для тензора кривизны имеем

$$R^l{}_{mik} = \Gamma^l{}_{mk,i} - \Gamma^l{}_{mi,k} + \Gamma^l{}_{ni} \cdot \Gamma^n{}_{mk} - \Gamma^l{}_{nk} \cdot \Gamma^n{}_{mi}.$$

В соответствии с разбиением коэффициентов связности, рассмотренном в предыдущем разделе, выделим два крайних случая

1.

$$u_k^n = \delta_k^n, \quad \Gamma_{nk}^i(u) = 0, \quad \Gamma_{nk}^i(h) = \frac{Dh_n^i}{\partial x^k}.$$

Этот случай мы свяжем с описанием сильной гравитации. Соответствующий ему тензор кривизны назовем гравитационным:

$$R^l{}_{mik}(h) = (\Gamma^l{}_{mk}(h))_{,i} - (\Gamma^l{}_{mi}(h))_{,k} + \Gamma^l{}_{ni}(h) \cdot \Gamma^n{}_{mk}(h) - \Gamma^l{}_{nk}(h) \cdot \Gamma^n{}_{mi}(h). \quad (36)$$

2.

$$h_k^n = \delta_k^n, \quad \Gamma_{nk}^i(h) = 0, \quad \Gamma_{nk}^i(u) = \frac{Du_n^i}{\partial x^k}.$$

Этот случай мы свяжем с описанием электромагнетизма. Соответствующий ему тензор кривизны назовем электрическим:

$$R^l{}_{mik}(u) = (\Gamma^l{}_{mk}(u))_{,i} - (\Gamma^l{}_{mi}(u))_{,k} + \Gamma^l{}_{ni}(u) \cdot \Gamma^n{}_{mk}(u) - \Gamma^l{}_{nk}(u) \cdot \Gamma^n{}_{mi}(u).$$

Классическое представление об электромагнитном взаимодействии соответствует подгруппе правых поворотов в плоскости 12. Для этого случая электрический тензор кривизны приобретает вид

$$R^1{}_{2ik}(u) = (\Gamma^1{}_{2k}(u))_{,i} - (\Gamma^1{}_{2i}(u))_{,k} + \Gamma^1{}_{ni}(u) \cdot \Gamma^n{}_{2k}(u) - \Gamma^1{}_{nk}(u) \cdot \Gamma^n{}_{2i}(u).$$

Или

$$R^1{}_{2ik}(u) = \frac{\partial \Gamma^1{}_{2k}(u)}{\partial x^i} - \frac{\partial \Gamma^1{}_{2i}(u)}{\partial x^k}.$$

Отсюда, воспользовавшись соответствием между электрическими коэффициентами связности и потенциалами электромагнитного поля (35), получим соответствие между электрическим тензором кривизны и тензором электромагнитного поля

$$R^1{}_{2ik}(u) = \frac{k}{r} \cdot \frac{\partial A_k}{\partial x^i} - \frac{k}{r} \cdot \frac{\partial A_i}{\partial x^k} = \frac{k}{r} \cdot F_{ik}. \quad (37)$$

Здесь F_{ik} – тензор электромагнитного поля.

2. Аналогия между электромагнетизмом и сильной гравитацией

Вариационному принципу для электромагнитного поля

$$\delta(S_e + S_{me}) = 0$$

поставим в аналогичное соответствие вариационный принцип для сильного гравитационного поля

$$\delta(S_{sg} + S_{msg}) = 0,$$

где S_{sg} – действие сильного гравитационного поля, поставленное в соответствие действию электромагнитного поля S_e , а S_{msg} – действие, ответственное за взаимодействие сильного гравитационного поля и материи, поставленное в соответствие действию S_{me} .

Сначала используем декларируемое соответствие для определения действия S_{sg} . Исходной для нас является вариация действия электромагнитного поля δS_e . Согласно (11) имеем

$$S_e = - \int \varepsilon_0 \frac{F_{ik} F^{ik}}{4} \frac{1}{c} d\Omega. \quad (38)$$

Воспользуемся соотношением

$$F_{ik} = \frac{r}{k} \cdot R^1{}_{2ik}(u),$$

вытекающим из (37), и перепишем действие (38) по отношению к электрическому тензору кривизны

$$S_e = - \int \varepsilon_0 \frac{r^2}{k^2} \frac{R^1{}_{2ik} R_1{}^{2ik}}{4} \frac{1}{c} d\Omega. \quad (39)$$

Здесь учтем выражение для k (24). Получим

$$S_e = - \frac{r^2}{\chi} \int \frac{R^1{}_{2ik} R_1{}^{2ik}}{4} \frac{1}{c} d\Omega. \quad (40)$$

Воспользуемся аналогией между электрическими и гравитационными величинами и, в частности,

$$R^1{}_{2ik}(u) \sim R^l{}_{mik}(h).$$

Получим действие для сильного гравитационного поля

$$S_{sg} = - \frac{r^2}{\chi} \int \frac{R^l{}_{mik}(h) R_l{}^{mik}(h)}{4} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega. \quad (41)$$

Теперь используем декларируемое соответствие для определения действия S_{msg} . Исходным для нас является действие, ответственное за взаимодействие электромагнитного поля и материи S_{me} . Согласно (11) имеем

$$S_{me} = - \int \frac{1}{c} A_i j^i \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega. \quad (42)$$

Далее воспользуемся соотношением

$$A_i = \frac{r}{k} \cdot \Gamma^1{}_{2i}(u), \quad (43)$$

вытекающим из(35), и аналогией между электрическими и гравитационными величинами и, в частности,

$$\Gamma^1{}_{2i}(u) \sim \Gamma^l{}_{mi}(h).$$

В результате действию S_{me} поставим а соответствие действие

$$S_{msg} = - \int \Gamma^l{}_{mi}(h) \cdot M_l{}^{mi}(h) \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega. \quad (44)$$

Здесь $M_l{}^{mi}(h)$ плотность тензора момента. Она имеет размерность

$$[M_l{}^{mi}(h)] = \frac{\text{Дж}}{\text{м}^2}.$$

Иначе говоря, мы постулируем следующее аналогичное соответствие

$$\frac{1}{c} \frac{r}{k} \cdot \Gamma^1{}_{2i}(u) j^i \sim \Gamma^l{}_{mi}(h) \cdot M_l{}^{mi}(h),$$

или

$$j^i \sim \frac{c \cdot k}{r} M_l{}^{mi}(h).$$

3. Уравнения сильного гравитационного поля

На основании аналогии между электромагнетизмом и сильной гравитацией, рассмотренной в предыдущем разделе, действие, позволяющее найти уравнения поля сильной гравитации, имеет вид

$$S = S_{msg} + S_{sg} = - \int \left[\Gamma^l{}_{mi}(h) M_l{}^{mi}(h) + \frac{r^2}{\chi} \frac{R^l{}_{mik}(h) R_l{}^{mik}(h)}{4} \right] \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega.$$

Уравнения поля сильной гравитации следуют из вариационного принципа

$$\delta S = 0$$

при варьировании коэффициентов связности. Таким образом,

$$\delta S = - \int \left[\delta \Gamma^l{}_{mi}(h) \cdot M_l{}^{mi}(h) + \frac{r^2}{\chi} \frac{\delta R^l{}_{mik}(h) R_l{}^{mik}(h)}{2} \right] \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega.$$

При варьировании второго слагаемого в выражении для действия учтено, что

$$R^l{}_{mik}(h) \delta R_l{}^{mik}(h) = \delta R^l{}_{mik}(h) R_l{}^{mik}(h).$$

Используя выражение для тензора кривизны (36), вычислим вариацию тензора кривизны

$$\begin{aligned} \delta R^l{}_{mik} &= \frac{\partial \delta \Gamma^l{}_{mk}}{\partial x^i} - \frac{\partial \delta \Gamma^l{}_{mi}}{\partial x^k} + \\ &+ \delta \Gamma^l{}_{ni} \cdot \Gamma^n{}_{mk} + \Gamma^l{}_{ni} \cdot \delta \Gamma^n{}_{mk} - \\ &- \delta \Gamma^l{}_{nk} \cdot \Gamma^n{}_{mi} - \Gamma^l{}_{nk} \cdot \delta \Gamma^n{}_{mi}. \end{aligned}$$

Используя эту вариацию, запишем выражение $\delta R^l{}_{mik}(h) R_l{}^{mik}(h)$ следующим образом

$$\begin{aligned} \delta R^l{}_{mik} R_l{}^{mik} &= \\ &= \left(\frac{\partial(\delta \Gamma^l{}_{mk})}{\partial x^i} + \delta \Gamma^l{}_{ni} \cdot \Gamma^n{}_{mk} + \Gamma^l{}_{ni} \cdot \delta \Gamma^n{}_{mk} \right) R_l{}^{mik} - \\ &- \left(\frac{\partial(\delta \Gamma^l{}_{mi})}{\partial x^k} + \delta \Gamma^l{}_{nk} \cdot \Gamma^n{}_{mi} + \Gamma^l{}_{nk} \cdot \delta \Gamma^n{}_{mi} \right) R_l{}^{mik}. \end{aligned}$$

В первом слагаемом в правой части поменяем местами индексы i и k , и учтем, что

$$R_l{}^{mki} = -R_l{}^{mik}.$$

В результате получим

$$\begin{aligned} \delta R^l{}_{mik} R_l{}^{mik} &= \\ &= -2 \left(\frac{\partial(\delta \Gamma^l{}_{mi})}{\partial x^k} + \delta \Gamma^l{}_{nk} \cdot \Gamma^n{}_{mi} + \Gamma^l{}_{nk} \cdot \delta \Gamma^n{}_{mi} \right) R_l{}^{mik}. \end{aligned}$$

Используя это выражение, перепишем вариацию действия следующим образом

$$\begin{aligned} \delta S &= - \int \left[\delta \Gamma^l{}_{mi}(h) \cdot M_l{}^{mi}(h) - \frac{r^2}{\chi} \left(\frac{\partial(\delta \Gamma^l{}_{mi})}{\partial x^k} + \right. \right. \\ &\left. \left. + \delta \Gamma^l{}_{nk} \cdot \Gamma^n{}_{mi} + \Gamma^l{}_{nk} \cdot \delta \Gamma^n{}_{mi} \right) R_l{}^{mik} \right] \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega. \end{aligned}$$

Преобразуем второе слагаемое подинтегрального выражения в два этапа.

1. Сначала рассмотрим следующую часть этого слагаемого

$$\frac{\partial(\delta \Gamma^l{}_{mi})}{\partial x^k} R_l{}^{mik} \sqrt{-g}.$$

Используя дифференцирование по частям, запишем ее следующим образом

$$\frac{\partial(\delta \Gamma^l{}_{mi} R_l{}^{mik} \sqrt{-g})}{\partial x^k} - \frac{\partial(R_l{}^{mik} \sqrt{-g})}{\partial x^k} \delta \Gamma^l{}_{mi}.$$

В соответствии с теоремой Гаусса интегрирование первого слагаемого в этом выражении сводится к интегрированию по гиперповерхности, ограничивающей 4-объем Ω . Как обычно, полагается, что на геометрической граничной поверхности поле отсутствует, а временных границах поле не меняется, то есть вариация коэффициентов связности равна нулю. Поэтому

вклад первого слагаемого в вариацию действия отсутствует и поэтому далее будем рассматривать только второе слагаемое в этом выражении

$$-\frac{\partial(R_l{}^{mik} \sqrt{-g})}{\partial x^k} \delta \Gamma^l{}_{mi}.$$

В нем выполним необходимое дифференцирование

$$-\frac{\partial R_l{}^{mik}}{\partial x^k} \sqrt{-g} \delta \Gamma^l{}_{mi} - \frac{1}{\sqrt{-g}} \frac{\partial \sqrt{-g}}{\partial x^k} R_l{}^{mik} \sqrt{-g} \delta \Gamma^l{}_{mi}$$

и учтем, что

$$\frac{1}{\sqrt{-g}} \frac{\partial \sqrt{-g}}{\partial x^k} = \Gamma^n{}_{kn}.$$

В результате рассматриваемая часть второго слагаемого подинтегрального выражения приобретает вид

$$-(R_l{}^{mik}{}_{,k} + \Gamma^k{}_{nk} R_l{}^{min}) \delta \Gamma^l{}_{mi} \sqrt{-g}. \quad (45)$$

2. Теперь рассмотрим другую часть этого слагаемого

$$(\delta \Gamma^l{}_{nk} \cdot \Gamma^n{}_{mi} R_l{}^{mik} + \Gamma^l{}_{nk} \cdot \delta \Gamma^n{}_{mi} R_l{}^{mik}) \sqrt{-g}.$$

После переобозначения индексов получим

$$-(-\Gamma^n{}_{lk} R_n{}^{mik} + \Gamma^m{}_{nk} R_l{}^{mik}) \delta \Gamma^l{}_{mi} \sqrt{-g}. \quad (46)$$

Объединяя обе части (45) и (46) слагаемого, получим⁸

$$\begin{aligned} &-(R_l{}^{mik}{}_{,k} - \Gamma^n{}_{lk} R_n{}^{mik} + \Gamma^m{}_{nk} R_l{}^{mik} + \\ &+ \Gamma^i{}_{nk} R_l{}^{mnk} + \Gamma^k{}_{nk} R_l{}^{min}) \delta \Gamma^l{}_{mi} \sqrt{-g}. \end{aligned}$$

Или

$$-R_l{}^{mik}{}_{;k} \delta \Gamma^l{}_{mi} \sqrt{-g}.$$

После подстановки этого выражения в вариацию действия, получим вариационный принцип в следующем виде

$$\delta S = - \int \left(M_l{}^{mi} + \frac{r^2}{\chi} R_l{}^{mik}{}_{;k} \right) \delta \Gamma^l{}_{mi} \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega = 0.$$

Отсюда следует уравнение сильного гравитационного поля

$$R_l{}^{mik}{}_{;k} = -\frac{\chi}{r^2} \cdot M_l{}^{mi}. \quad (47)$$

⁸ Здесь учтено, что

$$\Gamma^i{}_{nk} R_l{}^{mnk} = 0,$$

так как коэффициенты связности симметричны по индексам n и k , а тензор кривизны антисимметричен по этим индексам.

4. Замечание относительно постоянной r

Перепишем уравнения слабого электромагнитного поля и сильного гравитационного поля

$$A^i{}_{,i} = \frac{r}{\varepsilon_0} \cdot \rho,$$

$$R_l{}^{mik}{}_{;k} = -\frac{\chi}{r^2} \cdot M_l{}^{mi}.$$

Из них видно, что чем меньше постоянная r , тем слабее слабый электромагнетизм и тем сильнее сильная гравитация.

5. Тензор энергии-импульса гравитационного поля

Аналогия между электромагнитным полем и полем сильной гравитации позволяет записать выражение для тензора энергии-импульса гравитационного поля, аналогичное выражению для тензора энергии-импульса электромагнитного поля (12). Напомним, что для действия физической системы, записанного в виде

$$S = \int \Lambda \frac{\sqrt{-g}}{c} d\Omega,$$

тензор энергии-импульса в частном случае записывается следующим образом

$$T_{ik} = 2 \frac{\partial \Lambda}{\partial g^{ik}} + \frac{2}{\sqrt{-g}} \frac{\partial \sqrt{-g}}{\partial g^{ik}} \Lambda.$$

Если учесть, что

$$\frac{\partial \sqrt{-g}}{\partial g^{ik}} = -\frac{\sqrt{-g}}{2} g_{ik},$$

то имеем⁹

$$T_{ik} = 2 \frac{\partial \Lambda}{\partial g^{ik}} - g_{ik} \Lambda.$$

Для поля сильной гравитации имеем

$$\Lambda = -\frac{r^2}{\chi} \frac{R_{lmik} R_{pstr} g^{lp} g^{ms} g^{it} g^{kr}}{4}.$$

Отсюда получим выражение для тензора энергии-импульса гравитационного поля¹⁰

$$T_{ik} = \frac{r^2}{\chi} \left(-2R_{ilmn} R_k{}^{lmn} + g_{ik} \frac{R_{mnp}{}^l R_l{}^{mnp}}{4} \right). \quad (48)$$

⁹ В общем случае тензор энергии импульса записывается так

$$T_{ik} = 2 \frac{\partial \Lambda}{\partial g^{ik}} + \frac{2}{\sqrt{-g}} \frac{\partial \sqrt{-g}}{\partial g^{ik}} \Lambda - \frac{\partial}{\partial x^l} \left(\sqrt{-g} \frac{\partial \Lambda}{\partial g^{ik}} \right).$$

6. Полная система уравнений гравитационного поля

Соберем вместе уравнения, описывающие как слабую так и сильную гравитацию

$$R_{ik} - \frac{1}{2} R g_{ik} = \chi T_{ik}, \quad (49)$$

$$R_l{}^{mik}{}_{;k} = -\frac{\chi}{r^2} \cdot M_l{}^{mi}. \quad (50)$$

7. Уравнения движения частицы в гравитационном поле

Аналогия между сильным гравитационным полем и электромагнитным полем позволяет, отталкиваясь от уравнения движения заряженной плотности массы в электромагнитном поле (8), обобщить уравнение движения плотности массы в гравитационном поле (1). В результате имеем

$$\mu c \frac{d}{dt} \left(\frac{dx^i}{ds} \right) + \mu c \Gamma^i{}_{kl} \frac{dx^k}{ds} \frac{dx^l}{dt} - R^l{}_{m k}{}^i M_l{}^{mk} = 0. \quad (51)$$

V. ЭКСТАЗ

Москва! Я вижу тебя в небоскребах!

М. А. Булгаков, "Накануне", 12 июня 1924

Утром из подмосковного космопорта стартует аппарат. Без грохота, огня и перегрузок, отталкиваясь от Земли. В аппарате семья, решившая провести выходной на Луне. Полпути аппарат движется ускоренно, а полпути замедленно. В обоих случаях ускорение равно g , поэтому путешественники не испытывают дискомфорта, связанного с невесомостью. Время полета до Луны составляет 2 часа. Развлекшись и сняв лунный закат, семья к вечеру возвращается домой.

Однако, последнее слагаемое для поля сильной гравитации равно нулю.

¹⁰ При выводе учтено, что $R_{iklm} = R_{lmik}$.